

1. Lineare GSe

Zu lösen: n Gleichungen

$$a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1$$

$$a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2$$

.....

oder $a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n = b_n$
in Matrixform

(*) $Ax = b$, $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$, $b \in \mathbb{R}^n$, $x \in \mathbb{R}^n$
 A, b gegeben, x gesucht

Lösbarkeitsatz: Das GSe (*)
ist genau dann für alle
 $b \in \mathbb{R}^n$ eindeutig lösbar, wenn
die Matrix $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$
regulär ist ($\equiv \det A \neq 0$)

$$\begin{aligned} & \underline{(a_{i1} - l_{i1} a_{11})} x_1 + (a_{i2} - l_{i1} a_{12}) x_2 + \\ & + \dots + (a_{in} - l_{i1} a_{1n}) x_n = \\ & = b_i - l_{i1} b_1, \end{aligned}$$

$$i = 2, \dots, n$$

Ist nun $l_{i1} = \frac{a_{i1}}{a_{11}}$ ergibt sich $A^{(1)}$ mit

$$\begin{aligned} a_{ij}^{(1)} &= a_{ij} - l_{i1} a_{1j} = \\ &= a_{ij}^{(0)} - l_{i1} a_{1j}^{(0)} \end{aligned}$$

$$\text{und } b_i^{(1)} = b_i^{(0)} - l_{i1} b_1^{(0)} = \\ = b_i - l_{i1} b_1$$

für $2 \leq i, j \leq n$

($i=1 \rightarrow 1.$ Zeile \rightarrow unveränd.)

($j=1 \rightarrow 1.$ Sp.: Nullen, bis
auf a_{11})

Das Element $\underline{a_{11}^{(0)}} \neq 0$
heißt Pivotelement,

die 1. Zeile Pivotzeile

In den Zeilen 2 bis n
bleibt eine $\mathbb{R}^{(n-1) \times (n-1)}$

Matrix. Wenden wir
auf die Restmatrix
die El.-Meth. erneut an,
so erhalten wir eine
Folge:

$$A = A^{(0)} \rightarrow A^{(1)} \rightarrow \dots \rightarrow A^{(n-1)} = \mathbb{R}$$

$$R = \begin{pmatrix} a_{11}^{(0)} & \dots & a_{1,n-1}^{(0)} & a_{1,n}^{(0)} \\ 0 & a_{22}^{(1)} & \dots & a_{2,n-1}^{(1)} & a_{2,n}^{(1)} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & \dots & \dots & 0 & a_{nn}^{(n-1)} \end{pmatrix}$$

R ist eine obere
Dreiecksmatrix (Δ -Matrix)

Damit ergibt sich:

$$\begin{aligned} A^{(k)} &= L_k \cdot A^{(k-1)} & k=1, \dots, n-1 \\ b^{(k)} &= L_k \cdot b^{(k-1)} \end{aligned}$$

L_k ist die sog.
elementare Transformations-
matrix, Frobenius-Matrix

Damit ergibt
sich:

$$\begin{aligned}
\underline{R} &= A^{(n-1)} = L_{n-1} \cdot A^{(n-2)} = \\
&= L_{n-1} \cdot L_{n-2} \cdot A^{(n-3)} = \\
&= L_{n-1} \cdot L_{n-2} \cdot L_{n-3} \cdot A^{(n-4)} = \\
&= \dots = \\
&= \left(\prod_{j=n-1}^1 L_j \right) A^{(0)} = L^{-1} \cdot A^{(0)} = \\
&= \underline{L^{-1} \cdot A} \\
A &= L \cdot R
\end{aligned}$$

$$A = L \cdot R$$

$$Ax = b$$

$$(LR)x = b$$

$$L(Rx) = b$$

$$\left\{ \begin{array}{l} Ly = b \\ Rx = y \end{array} \right.$$

2n Gl
2n Var

$$\triangle y = b$$

$$\triangle x = y$$

$$Ly = b$$

$$\left\{ \begin{array}{l} 1 \cdot y_1 = b_1 \\ l_{21} y_1 + \underset{1}{l_{22}} y_2 = l_{21} y_1 + y_2 = b_2 \\ \dots \end{array} \right.$$

$$y_1 = b_1$$

$$y_2 = b_2 - l_{21} \cdot b_1$$

$$y_2 = b_2 - l_{21} \cdot b_1$$

$$l_{n1} y_1 + l_{n2} y_2 + \dots + 1 \cdot y_n = b_n$$

→ y in einem (linearen) Durchgang.

$$R x = y$$

$$r_{11} x_1 + \dots + r_{1n} x_n = y_1$$

$$0 + r_{22} x_2 + \dots + r_{2n} x_n = y_2$$

⋮

$$0 + r_{nn} x_n = y_n$$

$$x_n = y_n / r_{nn}$$

→ x in Reihen (l.h.)
Durchgang von unten nach
oben berechnet

Fragen:

a) Durchführbarkeit?
(Existenz) ?

b) algorithmische
Realisierung?

c) numerischer
Aufwand?

d) Stabilität?

Def: 2.2: Eine Matrix

$A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ heißt streng

regulär, wenn alle ihre

führenden Hauptminoren

$$\Delta_1 = \det(a_{11})$$

$$\Delta_2 = \det \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}$$

.....

$$\Delta_n = \det A$$

ungleich Null sind
($\Delta_i \neq 0 \quad \forall i = 1, \dots, n$)

Bsp:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 5 & 6 & 1 & 2 \\ 3 & 4 & 2 & 1 \\ 1 & 3 & 4 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\Delta_1 = \det(1) = 1$$

$$\Delta_2 = \det \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 5 & 6 \end{pmatrix} = -4$$

$$\Delta_3 = \det \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 5 & 6 & 1 \\ 3 & 4 & 2 \end{pmatrix} = 0$$

$$\Delta_4 = \det A$$

A nicht streng regulär

Satz 2.3: Die strenge
Regularität der Matrix

$A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ ist für die
Existenz der Zerlegung
 $A = L \cdot R$ (L -untd. Δ -Matrix,
 R -obere Δ -Matrix) notwen-
dig und hinreichend.
Die LR-Zerlegung ist mit
 $l_{jj} = 1, r_{jj} \neq 0, \forall 1 \leq j \leq n$

eindeutig.

A - regulär $\Leftrightarrow \det A \neq 0$

(Zeilen lin. unabhängig,

Spalten lin. unabhängig,

A hat vollen Rang)

$\Rightarrow Ax = b$ $\forall b$ eindeutig
lösbar.

A streng regulär \Rightarrow A reg.
 ~~\Leftarrow~~

$$\Delta_n = \det A \neq 0$$

$$\Delta_1 \neq 0$$

$$\Delta_2 \neq 0$$

⋮

$$\Delta_{n-1} \neq 0$$

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

Beweis des Satzes

(Teilbeweis):
Notwendigkeit:

Es existiere $A = LR \Rightarrow$

$$\Rightarrow a_{11}^{(0)} \neq 0, a_{22}^{(1)} \neq 0, \dots$$

$$\dots, a_{nn}^{(n-1)} \neq 0, \text{ d.h.}$$

alle Pivot-El'e sind $\neq 0$.

Es gilt aber

$$\Delta_k = a_{1,1}^{(0)} \cdot a_{2,2}^{(1)} \cdot \dots \cdot a_{k,k}^{(k-1)}$$

$k=1, \dots, n$ (elementare
Transform. \rightarrow versch. def nicht)

$\Rightarrow A$ streng regulär.

Eindeutigkeit:

Sei $A = L_1 R_1$ und

$$A = L_2 R_2$$

Dann gilt:

$$L_1 = A R_1^{-1}$$

$$L_2 = A R_2^{-1}$$

$$\underbrace{L_1^{-1} L_2}_{\text{Untere } \Delta\text{-Mat.}} = \underbrace{R_1 R_2^{-1}}_{\text{Obere } \Delta\text{-Mat.}}$$

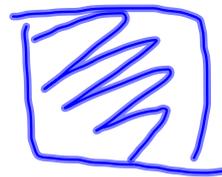
$$\Rightarrow L_1^{-1} L_2 = R_1 R_2^{-1} = \text{diag}(d_1, \dots, d_n)$$

Weiter gilt:

$$(L_1^{-1} \cdot L_2)_j = d_j = 1, \\ j = 1, \dots, n$$

$$\Rightarrow L_1^{-1} L_2 = I, \\ R_1 \cdot R_2^{-1} = I,$$

$$\Rightarrow L_1 = L_2 \\ R_1 = R_2$$



$L_{jj} = 1$ erzwingt die
Eindeutigkeit, sonst
(i.A.) hat das GS
 $A = LR$ n^2 Gl'en
mit $\frac{n(n+1)}{2} \cdot 2 = n^2 + n$
Unbekannten. \Rightarrow
beliebig viele Lösungen.

Folgerung 1:

$$\det A = r_{11} \cdot r_{22} \cdot \dots \cdot r_{nn}$$

$$\begin{aligned} \det A &= \det(LR) = \\ &= \det L \cdot \det R = \\ &\quad \begin{array}{c} \nearrow \\ \Delta\text{-Metr.} \end{array} \quad \begin{array}{c} \nearrow \\ \Delta\text{-Metr.} \end{array} \\ &= (1 \cdot 1 \cdot \dots \cdot 1) \cdot (r_{11} \cdot r_{22} \cdot \dots \cdot r_{nn}) \\ &= r_{11} \cdot r_{22} \cdot \dots \cdot r_{nn}. \\ \det A &= \det R \end{aligned}$$

Folgerung 2:

Die führende Haupt-
minoren Δ_k , $k=1, \dots, n$ sind
genau dann positiv,
wenn $r_{kk} > 0$, $k=1, \dots, n$
gilt.

Folgerung 3: Sei $A = A^T \in \mathbb{R}^{n \times n}$
 streng regulär. Dann
 existiert eine

$A = L \cdot D \cdot L^T$ -Zerlegung
 mit $D = \text{diag}(R)$
 (regulär):

$$\begin{aligned}
 A = LR &= L D D^{-1} R = \\
 &= A^T = \underbrace{(R^T D^{-1})}_{\text{untere } \Delta\text{-Mtr.}} \underbrace{(D L^T)}_{\text{obere } \Delta\text{-Mtr.}}
 \end{aligned}$$

$R^T D^{-1}$ ist eine untere
 Δ -Matrix mit 1 auf der
Diagonale.

Eindeutig ist der LR-Zerl.
 $\Rightarrow R^T D^{-1} = L$

$$\Rightarrow A = L D L^T$$

Folgerung 4 : Sei $A = A^T \in \mathbb{R}^{n \times n}$
 eine sym. streng reguläre
 Matrix mit $\Delta_k > 0, k=1, \dots, n$

Es existiert eine eindeutige
 Zerlegung $A = CC^T$,
 C eine untere Δ -Matrix.

$$A = LDL^T = \underbrace{L D^{\frac{1}{2}}}_C \cdot \underbrace{D^{\frac{1}{2}} L^T}_{C^T}$$

$$C = L \cdot \text{diag}(\sqrt{\Delta_{11}}, \sqrt{\Delta_{22}}, \dots, \sqrt{\Delta_{nn}})$$

Def: Die Zerlegung

$A = CCT$ heißt

Cholesky-Zerlegung