

**Ansprechpartner:** Prof. Dr.-Ing. Hans-Werner Groh | +49 681 5867 - 396 | hans-werner.groh@htwsaar.de  
**Projektlaufzeit:** Dezember 2019 bis Dezember 2021

## Stand der Technik

- Nicht alle Verkehrssituationen werden aktuell von automatisierten Fahrzeugen beherrscht.
- Dazu gehören Kreisverkehr, Einfädel- und Abbiegevorgänge sowie Überhol- und Ausweichvorgänge im Mischverkehr von automatisierten und nicht automatisierten Fahrzeugen.
- Mangel an zugänglichen Plattformen zur Entwicklung notwendiger Algorithmen.

## Ergebnis und Nutzen

- Erarbeitung und prototypische Implementierung eines Lösungsansatzes für das Szenario Mischverkehr.
- Mit dem aufgebauten Fahrzeug steht in Form einer offenen Plattform ein Testsystem für die Entwicklung von Assistenzsystemen und die Weiterentwicklung von Funktionen des automatisierten Fahrens im Forschungs- und Industrieumfeld zur Verfügung.



© htw saar, FAST

Aufbau im Kofferraum des Forschungsfahrzeugs



© htw saar, FAST

Continental ARS 408-21, Long Range Radar.

## Ziele

- Aufbau eines Testfahrzeugs mit Sensorik zur Erfassung des Umfelds.
- Integration von Sensoren u.a. der Firma Continental Engineering Services GmbH (CES).
- Prototypische Implementierung eines automatisierten Ausweichmanövers im Mischverkehr.
- Realisierung einer offenen Plattform für Forschung und Lehre.